

# MOTOMAN HC10DTP Classic

**Human-Collaborative-Roboter**  
**6 integrierte Sensoren**  
mit interner Medienführung



Controlled by  
**YRC1000**

Controlled by  
**YRC1000  
micro**

Der MOTOMAN HC10DTP Classic Cobot ist das perfekte Einsteigermodell für die Automatisierung Ihrer Produktion. Mit 10 kg Traglast und 1.379 mm Reichweite eignet sich dieser Cobot besonders für das Materialhandling wie Palettieren, Verpacken oder Pick & Place.

Die MOTOMAN HC-Reihe von Yaskawa wurde speziell für den einfachen Einstieg in die Roboterautomation entwickelt. Neben unserer einfachen Programmierphilosophie mit dem Smart Pendant und Direct Teaching erleichtern unsere neuen Online-Tutorials und der Online-Application-Builder die ersten Schritte in der Roboterautomation.

Auf dem übersichtlichen Interface des Smart Pendants werden Sie intuitiv durch die einzelnen Schritte geleitet – von der Programmierung bis hin zur Sicherheitskonfiguration bieten verschiedene Visualisierungsmenüs den perfekten Überblick über Ihre Applikation. Einfach den Cobot aufstellen, die Steuerung mit Manipulator und Bediengerät verbinden und schon kann mit der Programmierung der Aufgabe begonnen werden.

Roboterprogramme können entweder komfortabel auf dem Tablet-basierten Smart Pendant erstellt werden – durch Betätigen der Handführungsknöpfe am Flansch des Cobots – oder mit dem bewährten Teach Pendant für komplexe Aufgaben.

Eine Vielzahl von kompatiblen Yaskawa Produkten sowie Plug & Play Partnerprodukten aus dem Yaskawa-Ökosystem erleichtern es verschiedenste Anlagen in allen Applikationsbereichen umzusetzen. Der ISO-Flansch und die Konfigurations-Wizards vereinfachen vor allem die Installation von Greifern.

Dank der integrierten Momenten-Sensoren in jedem Gelenk kann der Roboter schutztaunlos in der Mensch-Roboter-Kollaboration eingesetzt werden.

## VORTEILE IM ÜBERBLICK

### Easy-to-use

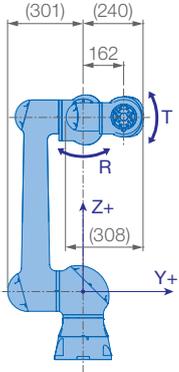
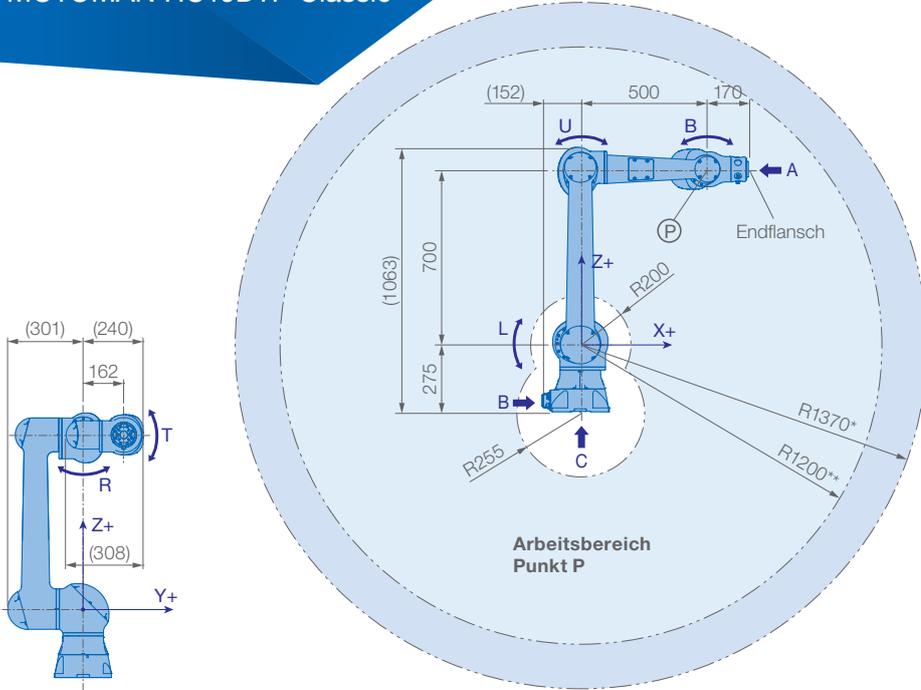
- Einfache Programmierung mit Smart Pendant inkl. Smart Frame und Handführung
- Komplexe Programmierung mit Teach Pendant
- Pendants mit standardmäßigem 3-Stufen Zustimmungstaster
- Wizard-Programmierung für Applikationen und Zubehör
- Ökosystem aus Plug & Play Produktpartnern
- ISO Flansch für einfache Anbindung von Zubehör
- Yaskawa Simulationssoftware MotoSim EG VRC

### Smarte Sicherheit

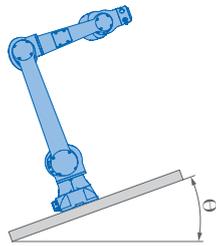
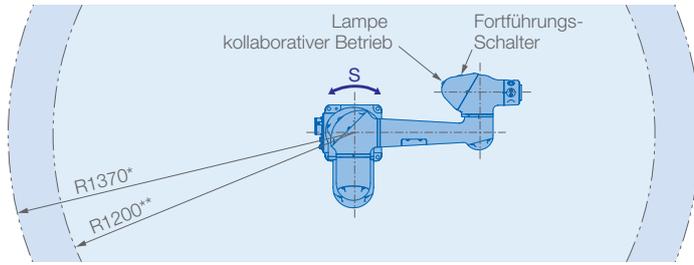
- PL d Cat. 3 Zertifizierung mit 25 sicherheitsgerichteten Hardware- und Softwarefunktionen
- Hochauflösende Momenten-Sensoren in jedem Gelenk
- Einfache Konfiguration der Sicherheitssteuerung, wie etwa Definition von Bereichen, Ebenen und präzisen Hüllkurven für Manipulator und Greifer
- Zwei Rückzugsbewegungen: Retract & Clamp Release Funktion
- Pushback-Funktion zum Wegschieben des Roboters im Betrieb

### Industrielle Ausführung für hybriden Einsatz

- Robustes Aluguss-Gehäuse in Leichtbauweise
- Interne Medienführung
- Automatische Kalibrierung
- Schnelle Achsgeschwindigkeiten
- Ausgelegt auf einen industriellen Einsatz
- Industrielle Steuerungsoptionen YRC1000 und YRC1000micro

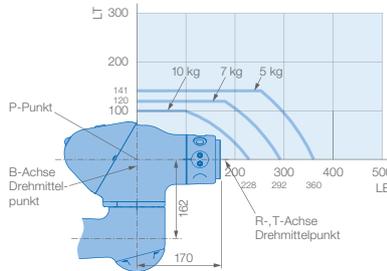


\* Absolute Reichweite: Drehmittelpunkt S/L-Achse bis Drehmittelpunkt R/T-Achse  
 \*\* Effektive Reichweite: Drehmittelpunkt S/L-Achse bis Arbeitspunkt P

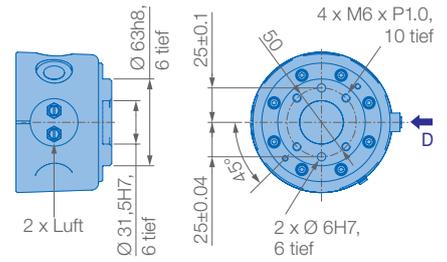


Roboter-Neigungswinkel $\theta$ [Grad]	S-Achsen-Arbeitsbereich [Grad]
$0 \leq \theta \leq 60$	keine Beschränkung
$60 < \theta$	$\pm 60$ max.

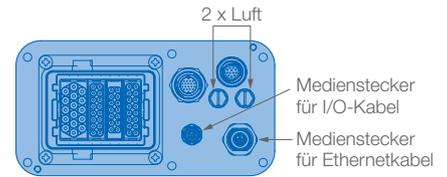
### Traglastdiagramm



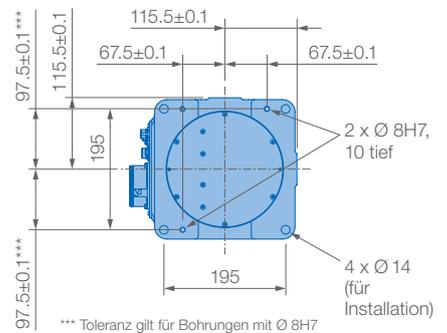
### Ansicht A



### Ansicht B



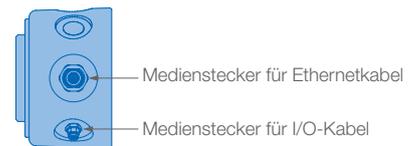
### Ansicht C



Montagemöglichkeiten: Boden, Decke, Wand, geneigt\*  
 IP-Schutzklasse: IP20

\* Bewegungseinschränkung der S-Achse siehe Tabelle links

### Ansicht D



### Ansicht E

Technische Daten HC10DTP Classic						
Achsen	Maximaler Arbeitsbereich [°]	Maximale Geschwindigkeit [°/s]	Maximales Drehmoment [Nm]	Maximales Trägheitsmoment [kg · m <sup>2</sup> ]	Anzahl gesteuerter Achsen	6
S	±210	130	–	–	Max. Traglast [kg]	10
L	±180	130	–	–	Wiederholgenauigkeit [mm]	±0,05
U	±290	180	–	–	Max. Arbeitsbereich R [mm]	1370*/1200**
R	±210	180	27,4	0,78	Zulässige Temperatur [°C]	0 bis +40
B	±180	250	27,4	0,78	Zulässige Luftfeuchtigkeit [%]	20 – 80
T	±210	250	9,8	0,1	Gewicht des Roboters [kg]	48
					Mittlere Anschlußleistung [kVA]	1,0

\* Absolute Reichweite: Drehmittelpunkt S/L-Achse bis Drehmittelpunkt R/T-Achse \*\* Effektive Reichweite: Drehmittelpunkt S/L-Achse bis Arbeitspunkt P

### Yaskawa Europe GmbH

Robotics Division  
 Yaskawastraße 1  
 85391 Allershausen

Tel. +49 (0) 8166 90-0  
 robotics@yaskawa.eu  
 www.yaskawa.eu

YR-1-06VXCP10-A00  
 A-02-2022, A-Nr. 220871